

# Chapitre 3

## Droites du plan

Dans ce chapitre et le suivant, on utilisera un repère  $\mathcal{R} = (O; \vec{e}_1; \vec{e}_2)$  **orthonormé** du plan, soit un repère dont la base associée  $\mathcal{B} = (\vec{e}_1; \vec{e}_2)$  est orthonormée.  $\mathcal{B}$  satisfait donc les propriétés suivantes :  $\vec{e}_1 \perp \vec{e}_2$  et  $\|\vec{e}_1\| = \|\vec{e}_2\| = 1$ .

### 3.1 Rappels en géométrie vectorielle plane

#### Composantes d'un vecteur

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2$$

#### Coordonnées d'un point

$$A(a_1; a_2) \iff \vec{OA} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$

#### Règle de Chasles

$$\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 - a_1 \\ b_2 - a_2 \end{pmatrix}$$

#### Vecteurs colinéaires

Soit  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$  deux vecteurs non nuls.

$$\vec{v} \text{ et } \vec{w} \text{ colinéaires (de même direction)} \iff \vec{w} = k \vec{v}, k \in \mathbb{R}$$

### Milieu d'un segment

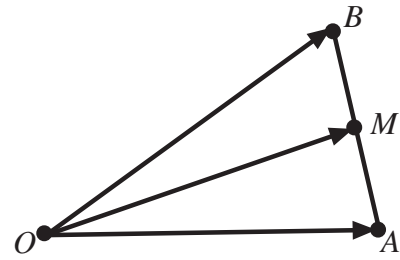
Soit  $A(a_1; a_2), B(b_1; b_2)$  et  $M$  le milieu d'un segment  $AB$ .

- Méthode vectorielle :

$$\overrightarrow{OM} = \frac{1}{2}\overrightarrow{OA} + \frac{1}{2}\overrightarrow{OB}$$

- Méthode analytique

$$M\left(\frac{a_1 + b_1}{2}; \frac{a_2 + b_2}{2}\right)$$



### Centre de gravité d'un triangle

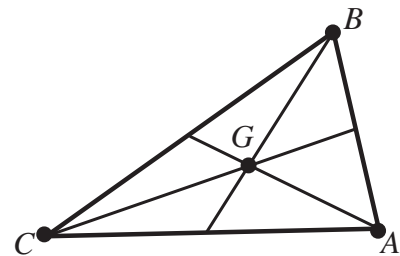
Soit  $A(a_1; a_2), B(b_1; b_2), C(c_1; c_2)$  et  $G$  le centre de gravité d'un triangle  $ABC$ .

- Méthode vectorielle :

$$\overrightarrow{OG} = \frac{1}{3}\overrightarrow{OA} + \frac{1}{3}\overrightarrow{OB} + \frac{1}{3}\overrightarrow{OC}$$

- Méthode analytique :

$$G\left(\frac{a_1 + b_1 + c_1}{3}; \frac{a_2 + b_2 + c_2}{3}\right)$$



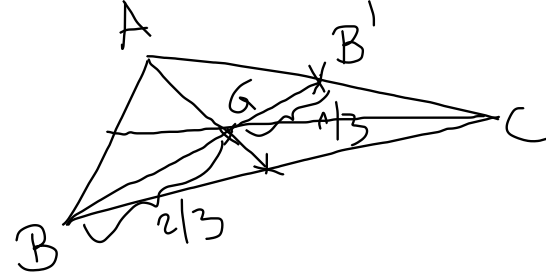
### Exemple 3.1.

Relativement à un repère du plan, le triangle  $ABC$  est donné par son sommet  $A(2; -3)$ , le milieu  $B'(4; 1)$  de son côté  $AC$ , ainsi que par son centre de gravité  $G(0; 2)$ .

Calculer les coordonnées de ses sommets  $B$  et  $C$ .

[page suivante](#)

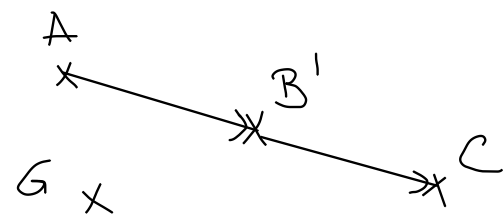
Exple 3.1 p.70



$$A(2; -3)$$

$$B(4; 1)$$

$$G(0; 2)$$



$$1) \quad 2 \cdot \vec{AB'} = \vec{AC} \quad \text{avec } C(c_1, c_2)$$

$$2 \cdot \begin{pmatrix} 4-2 \\ 1+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1-2 \\ c_2+3 \end{pmatrix}$$

$$2 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1-2 \\ c_2+3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1-2 \\ c_2+3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 4 = c_1 - 2 & \Leftrightarrow c_1 = 6 \\ 8 = c_2 + 3 & \Leftrightarrow c_2 = 5 \end{cases} \Rightarrow C(6; 5)$$

$$2) \quad G(0; 2) = \left( \frac{2+b_1+6}{3}; \frac{-3+b_2+5}{3} \right) \quad \text{avec } B(b_1, b_2)$$

$$= \left( \frac{8+b_1}{3}; \frac{2+b_2}{3} \right)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 0 = \frac{8+b_1}{3} & \Leftrightarrow b_1 = -8 \\ 2 = \frac{2+b_2}{3} & \Leftrightarrow 6 = 2+b_2 \Leftrightarrow b_2 = 4 \end{cases} \Rightarrow B(-8; 4)$$

