

# Colinéarité

est équivalent à

$$\vec{a} \sim \vec{b}$$

$\Leftrightarrow$   
si et seulement si

$\vec{a}$  et  $\vec{b}$  ont la même direction

(déf)

$\Leftrightarrow$

$$\vec{a} = k \cdot \vec{b}, \text{ avec } k \in \mathbb{R}$$

(1<sup>er</sup> critère)

↑  
"appartient à"

$\Leftrightarrow$

$$\underbrace{a_1 b_2 - a_2 b_1}_{\det(\vec{a}; \vec{b})} = 0$$

(2<sup>er</sup> critère)

avec  $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$  et  $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$

Exemple :  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \end{pmatrix}$   $\vec{b} = \begin{pmatrix} -6 \\ 9 \end{pmatrix}$   $\vec{a} \sim \vec{b}$  ?

On cherche  $k \in \mathbb{R}$  tq  $\vec{a} = k \cdot \vec{b}$  (1<sup>er</sup> critère)

$$\begin{pmatrix} 4 \\ -6 \end{pmatrix} = k \begin{pmatrix} -6 \\ 9 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6k \\ 9k \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 4 = -6k & \Leftrightarrow k = \frac{4}{-6} = -\frac{2}{3} \\ -6 = 9k & \Leftrightarrow k = \frac{-6}{9} = -\frac{2}{3} \end{cases} \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow \vec{a} = -\frac{2}{3} \vec{b}$$

$$\Leftrightarrow \vec{a} \sim \vec{b}$$

Rem :  $\vec{a} = -\frac{2}{3} \vec{b} \Leftrightarrow \vec{b} = -\frac{3}{2} \vec{a}$

1.3.1 Relativement à une base  $\mathcal{B}$  de  $V_2$ , on considère les vecteurs :

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{c} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{d} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \end{pmatrix}, \vec{e} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$\vec{f} = \begin{pmatrix} 6 \\ -4 \end{pmatrix}, \vec{g} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3/2 \end{pmatrix}, \vec{h} = \begin{pmatrix} 1/9 \\ 1/3 \end{pmatrix}, \vec{i} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2/3 \end{pmatrix}.$$

Regrouper les vecteurs qui sont colinéaires.

●  $\vec{a} \sim \vec{d} \sim \vec{e} \sim \vec{h}$  car  $\vec{d} = 2\vec{a}$   
 $\vec{e} = 0 \cdot \vec{a}$   
 $\vec{a} = 9\vec{h}$

●  $\vec{b} \sim \vec{i} \sim \vec{e}$

●  $\vec{c} \sim \vec{g} \sim \vec{e}$  car  $\vec{c} = -2\vec{g}$

●  $\vec{f} \sim \vec{e}$

Le vecteur nul, ici  $\vec{e}$ , est colinéaire à tous les vecteurs.

Ex 1.33

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 7 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{b} = \begin{pmatrix} -3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\vec{x} \sim \vec{a} \quad \text{et} \quad \vec{x} + \lambda \vec{b} = \vec{c}$$



$\vec{x}$  multiple de  $\vec{a}$

$$\vec{x} = k \cdot \begin{pmatrix} 7 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7k \\ -2k \end{pmatrix}$$